

## 実質化された人・農地プラン

市町村名	対象地区名(地区内集落名)	作成年月日	直近の更新年月日
三豊市	仁尾地区(天皇集落ほか36集落)	令和4年3月31日	

## 1 対象地区の現状

①地区内の耕地面積	5,565,957
②アンケート調査等に回答した地区内の農地所有者又は耕作者の耕作面積の合計	2,966,818
③地区内における70才以上の農業者の耕作面積の合計	755,135
i うち後継者未定の農業者の耕作面積の合計	422,160
ii うち後継者について不明の農業者の耕作面積の合計	
④地区内において今後中心経営体が引き受ける意向のある耕作面積の合計 (備考)	29,500

注1:③の「70才以上」には、地域の実情に応じて、5～10年後の農地利用を議論する上で適切な年齢を記載します。

注2:④の面積は、下記の「(参考)中心経営体」の「今後の農地の引受けの意向」欄の「経営面積」の合計から「現状」欄の「経営面積」の合計を差し引いた面積を記載します。

注3:アンケート等により、農地中間管理機構の活用や基盤整備の実施、作物生産や鳥獣被害防止対策、災害対策等に関する意向を把握した場合には、備考欄に地区の現状に関するデータとして記載してください。

注4:プランには、話合いに活用した地図を添付してください。

## 2 対象地区の課題

中山間地域であり、農地保全の負担が大きく、担い手確保に課題がある。

注:「課題」欄には、「現状」を基に話合いを通じて提示された課題を記載してください。

## 3 対象地区内における中心経営体への農地の集約化に関する方針

担い手を確保するために地区内の圃場整備を検討する。

中山間地域直接支払い制度や多面的機能直接支払い制度を活用し、農道・水路の維持管理に努める。

注1:中心経営体への農地の集約化に関する将来方針は、対象地区を原則として集落ごとに細分化して作成することを想定していますが、その「集落」の範囲は、地域の実情に応じて柔軟に設定してください。

注2:「中心経営体」には、認定農業者、認定新規就農者、経営所得安定対策の対象となる法人化や農地の利用集積を行うことが確実と市町村が判断する集落営農及び市町村の基本構想に示す目標とする所得水準を達成している経営体等が位置付けられます。

(参考) 中心経営体

属性	農業者 (氏名・名称)	現状		今後の農地の引受けの意向		
		経営作目	経営面積	経営作目	経営面積	農業を営む範囲
認農	A	果樹	2.6 ha	果樹	3.45 ha	地区内
認農	B	果樹	0.8 ha	果樹	1 ha	地区内
認農	C	果樹	3.6 ha	果樹	3.7 ha	地区内
認農	D	果樹・施設野菜	2.67 ha	果樹・施設野菜	2.67 ha	地区内
認農	E	果樹	2.5 ha	果樹	2.5 ha	地区内
認農	F	果樹	0.9 ha	果樹	1.5 ha	地区内
認農法	G	オリーブ	4.4 ha	オリーブ	7 ha	地区内
認農	H	果樹・施設花き	0.7 ha	施設花き	0.5 ha	地区内
認農	I	果樹	2.5 ha	果樹	2.1 ha	地区内
認農	J	稲作・露地花き	1.7 ha	稲作・露地花き	1.7 ha	地区内
認農	K	花き	0.6 ha	花き	0.6 ha	地区内
認農	L	果樹	2.4 ha	果樹	2.4 ha	地区内
認農	M	花き	0.4 ha	花き	0.4 ha	地区内
認農法	N	採卵鶏	-	採卵鶏	-	地区内
認農	O	果樹・露地花き	0.6 ha	果樹・露地花き	0.6 ha	地区内
認農	P	露地花き	0.5 ha	露地花き	0.5 ha	地区内
認農法	Q	果樹	2.4 ha	果樹	ha	地区内
認農	R	果樹	1.2 ha	果樹	2 ha	地区内
認農	S	果樹	2 ha	果樹	2.3 ha	地区内
認農法	T	施設花き	0.4 ha	施設花き	0.5 ha	地区内
認就	U	果樹・施設野菜	0.7 ha	果樹・施設野菜	0.8 ha	地区内
認農	V	果樹・露地野菜	1.97 ha	果樹・露地野菜	2.27 ha	地区内
認農	W	稲作・露地野菜	2.13 ha	稲作・露地野菜	2.13 ha	地区内
計	23人		37.67 ha		40.62 ha	

注1:「属性」欄には、個人の認定農業者は「認農」、法人の認定農業者は「認農法」、認定新規就農者は「認就」、法人化や農地集積を行うことが確実であると市町村が判断する集落営農は「集」、基本構想水準到達者は「到達」と記載します。

注2:「今後の農地の引受けの意向」欄については、現状からおおむね5年から10年後の意向を記載します。

注3:「経営面積」欄には、プランの対象地区内における中心経営体の経営面積を記載します。